

## 第7章 ワークシート解答

1. 式7-80 および式7-81 より, 図1の $V(l)$ ,  $I(l)$ を $V(x)$ ,  $I(x)$ で表すと

$$V(l) = V(x) \cosh \gamma(l-x) - Z_0 I(x) \sinh \gamma(l-x),$$

$$I(l) = I(x) \cosh \gamma(l-x) - \frac{1}{Z_0} V(x) \sinh \gamma(l-x) \text{ となり }^{\ast 1},$$

7-2節のドリル問題7を参照にして $V(x)$ ,  $I(x)$ について表すと,

$$V(x) = V(l) \cosh \gamma(l-x) + Z_0 I(l) \sinh \gamma(l-x),$$

$$I(x) = I(l) \cosh \gamma(l-x) + \frac{1}{Z_0} V(l) \sinh \gamma(l-x) \text{ となる。}$$

$V(l) = Z_L I(l)$ を代入すると,

$$V(x) = V(l) \cosh \gamma(l-x) + \frac{Z_0}{Z_L} V(l) \sinh \gamma(l-x),$$

$$I(x) = \frac{1}{Z_L} V(l) \cosh \gamma(l-x) + \frac{1}{Z_0} V(l) \sinh \gamma(l-x) \text{ となる。} \quad (\text{答})$$

また, 整合時 ( $Z_L = Z_0$ ) には,  $V(x) = V(l)e^{\gamma(l-x)}$ ,  $I(x) = \frac{1}{Z_L} V(l)e^{\gamma(l-x)}$  となる。 (答)

2. (1) 図2(a)については, 式7-80 および式7-81 より,

$$\begin{aligned} V(l) &= V(0) \cosh \gamma l - Z_0 I(0) \sinh \gamma l \\ &= V(0) \cosh \left( j \frac{2\pi}{\lambda} \times \frac{\lambda}{4} \right) - Z_0 I(0) \sinh \left( j \frac{2\pi}{\lambda} \times \frac{\lambda}{4} \right) \\ &= V(0) \cos \frac{\pi}{2} - j Z_0 I(0) \sin \frac{\pi}{2} = -j Z_0 I(0), \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} I(l) &= I(0) \cosh \gamma x - \frac{1}{Z_0} V(0) \sinh \gamma x \\ &= I(0) \cosh \left( j \frac{2\pi}{\lambda} \times \frac{\lambda}{4} \right) - \frac{1}{Z_0} V(0) \sinh \left( j \frac{2\pi}{\lambda} \times \frac{\lambda}{4} \right) \\ &= I(0) \cos \frac{\pi}{2} - j \frac{1}{Z_0} V(0) \sin \frac{\pi}{2} = -j \frac{V(0)}{Z_0} \end{aligned}$$

となる。また,

$V(l) = Z_L I(l)$ に代入すると  $-j Z_0 I(0) = \frac{-j Z_L V(0)}{Z_0}$  となるので入力インピーダンスは,

$$Z_{\text{in}} = \frac{V(0)}{I(0)} = \frac{Z_0^2}{Z_L} \text{ となり, } Z_0 = \sqrt{\frac{L_0}{C_0}} \text{ を代入すると } Z_{\text{in}} = \frac{L_0}{C_0 Z_L} \text{ となる。} \quad (\text{答})$$

<sup>\ast 1</sup>  $\cosh(A \pm B) = \cosh A \cosh B \pm \sinh A \sinh B$ ,  $\sinh(A \pm B) = \sinh A \cosh B \pm \cosh A \sinh B$  の関係がある。

(2) 図2 (b)についても同様に

$$V(l) = -jZ_1 I(0), \quad I(l) = -j \frac{V(0)}{Z_1} \text{ となる。}$$

$$\text{さらに, } V(2l) = -jZ_0 I(l), \quad I(2l) = -j \frac{V(l)}{Z_0} \text{ となる。}$$

$$V(2l) = Z_L I(2l) \text{ に代入すると入力インピーダンスは, } Z_{in} = \frac{V(0)}{I(0)} = \left( \frac{Z_1}{Z_0} \right)^2 Z_L \text{ となり,}$$

$$Z_0 = \sqrt{\frac{L_0}{C_0}} \text{ および } Z_1 = \sqrt{\frac{L_1}{C_1}} \text{ を代入すると } Z_{in} = \frac{C_0 L_1}{C_1 L_0} Z_L \text{ となる。} \quad (\text{答})$$

3. (1) 終端開放の長さ  $l_1$  の伝送線路の入力インピーダンスは, 式7-103より

$$Z_{i\infty} = -j\sqrt{\frac{L}{C}} \cot \beta l_1 = -j\sqrt{\frac{L}{C}} \cot \left( \frac{2\pi}{\lambda} l_1 \right) \text{ となる。}$$

$$l_1 = \frac{\lambda}{2} m, \quad m = 0, 1, 2, \dots \text{ のとき } Z_{i\infty} = \infty \text{ (反共振) となるので, 最小の長さは, } l_1 = \frac{\lambda}{2} > 0 \text{ [m] となる。}$$

$$\text{このとき, } \omega = \frac{2\pi}{\lambda\sqrt{LC}} = \frac{2\pi}{2l_1\sqrt{LC}} = \frac{\pi}{l_1\sqrt{LC}} \text{ [rad/s] となる。} \quad (\text{答})$$

(2) 終端短絡の長さ  $l_2$  の伝送線路の入力インピーダンスは, 式7-105より

$$Z_{i0} = j\sqrt{\frac{L}{C}} \tan \beta l_2 = j\sqrt{\frac{L}{C}} \tan \left( \frac{2\pi}{\lambda} l_2 \right) \text{ となる。}$$

$$l_2 = \frac{\lambda}{4} n, \quad n = 1, 3, 5, \dots \text{ のとき } Z_{i0} = \infty \text{ (反共振) となるので, 最小の長さは, } l_2 = \frac{\lambda}{4} \text{ [m] となる。}$$

$$\text{このとき, } \omega = \frac{2\pi}{\lambda\sqrt{LC}} = \frac{2\pi}{4l_2\sqrt{LC}} = \frac{\pi}{2l_2\sqrt{LC}} \text{ [rad/s] となる。} \quad (\text{答})$$

(3) 伝送線路が並列に接続されているので, 入力インピーダンスは,

$$\begin{aligned} Z_i &= \frac{Z_{i0} Z_{i\infty}}{Z_{i0} + Z_{i\infty}} = \frac{\frac{L}{C} \cot \beta l_x \tan \beta l_y}{-j\sqrt{\frac{L}{C}} (\cot \beta l_x - \tan \beta l_y)} = j\sqrt{\frac{L}{C}} \frac{\cot \beta l_x \tan \beta l_y}{(\cot \beta l_x - \tan \beta l_y)} \\ &= j\sqrt{\frac{L}{C}} \frac{\cot \frac{2\pi}{\lambda} l_x \tan \frac{2\pi}{\lambda} l_y}{\left( \cot \frac{2\pi}{\lambda} l_x - \tan \frac{2\pi}{\lambda} l_y \right)} \text{ となる。} \end{aligned}$$

$Z_i = \infty$  (反共振) となるためには,

$$\cot \left( \frac{2\pi}{\lambda} l_x \right) - \tan \left( \frac{2\pi}{\lambda} l_y \right) = 0 \text{ (または, } \cot(\omega\sqrt{LC}l_x) - \tan(\omega\sqrt{LC}l_y) = 0) \text{ となり,}$$

$$\text{条件は } \tan \left( \frac{2\pi}{\lambda} l_x \right) \tan \left( \frac{2\pi}{\lambda} l_y \right) = 1 \text{ (または, } \tan(\omega\sqrt{LC}l_x) \tan(\omega\sqrt{LC}l_y) = 1) \text{ と表される。} \quad (\text{答})$$

4. 式7-80 および式7-81 より, 図4 (b)の $V\left(\frac{l}{2}\right)$ ,  $I\left(\frac{l}{2}\right)$ を $V(0)$ ,  $I(0)$ で表すと

$$V\left(\frac{l}{2}\right) = V(0) \cosh \gamma \frac{l}{2} - Z_0 I(0) \sinh \gamma \frac{l}{2},$$

$$I\left(\frac{l}{2}\right) = -\frac{1}{Z_0} V(0) \sinh \gamma \frac{l}{2} + I(0) \cosh \gamma \frac{l}{2} \text{ となり } (\gamma = j\omega\sqrt{LC}),$$

式7-75 および式7-73 より, 未知の長さの伝送線路の特性インピーダンスと伝搬定数は

$$Z_0 = \sqrt{\frac{L}{C}}, \quad j\omega\sqrt{2L \times 2C} = 2j\omega\sqrt{LC} = 2\gamma \text{ となるので, } V(x), I(x) \text{ を } V\left(\frac{l}{2}\right), I\left(\frac{l}{2}\right) \text{ で表すと}$$

$$V(x) = V\left(\frac{l}{2}\right) \cosh 2\gamma x - Z_0 I\left(\frac{l}{2}\right) \sinh 2\gamma x, \quad I(x) = -\frac{1}{Z_0} V\left(\frac{l}{2}\right) \sinh 2\gamma x + I\left(\frac{l}{2}\right) \cosh 2\gamma x \text{ となる.}$$

したがって,  $V(x)$ ,  $I(x)$ を $V(0)$ ,  $I(0)$ で表すと

$$\begin{aligned} V(x) &= V(0) \cosh 2\gamma x \cosh \gamma \frac{l}{2} + V(0) \sinh 2\gamma x \sinh \gamma \frac{l}{2} \\ &\quad - I(0) Z_0 \cosh 2\gamma x \sinh \gamma \frac{l}{2} - I(0) Z_0 \sinh 2\gamma x \cosh \gamma \frac{l}{2} \\ &= V(0) \cosh\left(2x + \frac{l}{2}\right) \gamma - Z_0 I(0) \sinh\left(2x + \frac{l}{2}\right) \gamma, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} I(x) &= I(0) \sinh 2\gamma x \sinh \gamma \frac{l}{2} + I(0) \cosh 2\gamma x \cosh \gamma \frac{l}{2} \\ &\quad - V(0) \frac{1}{Z_0} \sinh 2\gamma x \cosh \gamma \frac{l}{2} - \frac{1}{Z_0} \cosh 2\gamma x \sinh \gamma \frac{l}{2} \\ &= -\frac{1}{Z_0} V(0) \sinh\left(2x + \frac{l}{2}\right) \gamma + I(0) Z_0 \cosh\left(2x + \frac{l}{2}\right) \gamma \end{aligned}$$

となる\*1。

式7-80 および式7-81 の関係より,  $2x + \frac{l}{2} = l$ が条件となるので $x = \frac{l}{4}$  [m]となる。 (答)