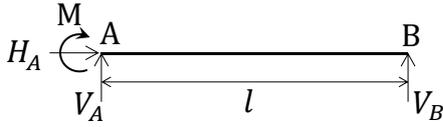


【第 13 章- 3】 予習

※ 1. と 2. をまとめて記す

(a)



左の自由物体図について、つり合い条件式から反力を求める。

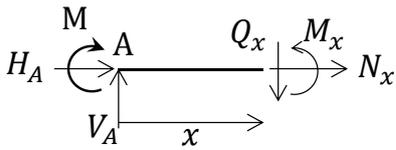
$$\begin{cases} \Sigma H = 0 : H_A = 0 \\ \Sigma V = 0 : V_A + V_B = 0 \\ \Sigma M_{(A)} = 0 : M - V_B \cdot l = 0 \end{cases}$$

より,

$$(\text{支点反力}) \quad H_A = 0, \quad V_A = -\frac{M}{l}, \quad V_B = \frac{M}{l}$$

となる。

A 点から x だけ離れた部分で切断し、つり合い条件を考えると,



る。

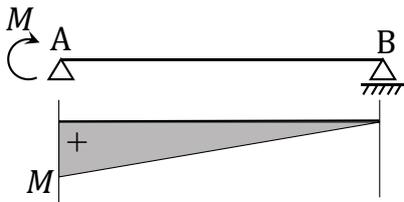
$$\begin{cases} \Sigma H = 0 : H_A + N_x = 0 \\ \Sigma V = 0 : -Q_x + V_A = 0 \\ \Sigma M_{(x)} = 0 : -M_x + M + V_A \cdot x = 0 \end{cases}$$

より,

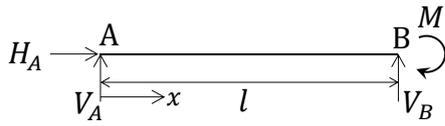
$$N_x = 0, \quad Q_x = -\frac{M}{l},$$

$$M_x = M - \frac{M}{l}x = M\left(1 - \frac{x}{l}\right)$$

となり、曲げモーメント図は左図のようになる。



(b)

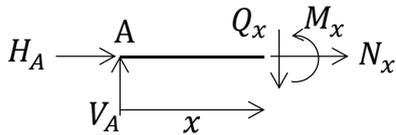


左の自由物体図について、つり合い条件式から反力を求める。

$$\begin{cases} \Sigma H = 0 : H_A = 0 \\ \Sigma V = 0 : V_A + V_B = 0 \\ \Sigma M_{(A)} = 0 : M - V_B \cdot l = 0 \end{cases}$$

より、

$$(\text{支点反力}) \quad H_A = 0, \quad V_A = -\frac{M}{l}, \quad V_B = \frac{M}{l}$$



となる。

A 点から x だけ離れた部分で切断し、つり合い条件を考えると、

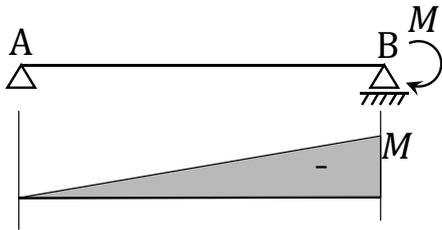
る。

$$\begin{cases} \Sigma H = 0 : H_A + N_x = 0 \\ \Sigma V = 0 : -Q_x + V_A = 0 \\ \Sigma M_{(x)} = 0 : -M_x + V_A \cdot x = 0 \end{cases}$$

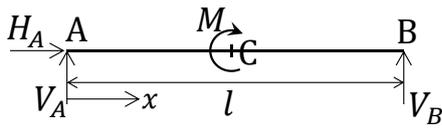
より、

$$N_x = 0, \quad Q_x = -\frac{M}{l}, \quad M_x = -\frac{M}{l}x$$

となり、曲げモーメント図は左図のようになる。



(c)



左の自由物体図について、つり合い条件式から反力を求める。

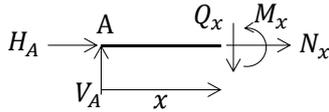
$$\begin{cases} \Sigma H = 0 : H_A = 0 \\ \Sigma V = 0 : V_A + V_B = 0 \\ \Sigma M_{(A)} = 0 : M - V_B \cdot l = 0 \end{cases}$$

より、

$$(\text{支点反力}) \quad H_A = 0, \quad V_A = -\frac{M}{l}, \quad V_B = \frac{M}{l}$$

となる。

i) $0 \leq x < \frac{l}{2}$ の時



A 点から x だけ離れた部分で切断し、つり合い条件を考える。

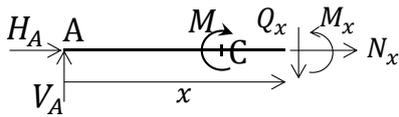
$$\begin{cases} \Sigma H = 0 : H_A + N_x = 0 \\ \Sigma V = 0 : -Q_x + V_A = 0 \\ \Sigma M_{(x)} = 0 : -M_x + V_A \cdot x = 0 \end{cases}$$

より、

$$N_x = 0, \quad Q_x = -\frac{M}{l}, \quad M_x = -\frac{M}{l}x$$

となる。

ii) $\frac{l}{2} \leq x \leq l$ の時



$$\begin{cases} \Sigma H = 0 : H_A + N_x = 0 \\ \Sigma V = 0 : -Q_x + V_A = 0 \\ \Sigma M_{(x)} = 0 : -M_x + V_A \cdot x + M = 0 \end{cases}$$

より、

$$N_x = 0, \quad Q_x = -\frac{M}{l}, \quad M_x = M - \frac{M}{l}x = M\left(1 - \frac{x}{l}\right)$$

となり、曲げモーメント図は左図のようになる。

