

*23 !!ヒント!!

【式(9.19)の導出】

$$\cos 2\theta_t = \frac{1}{\sqrt{1+\tan^2 2\theta_t}} \text{ より, 式(9.18)を代入して, } \cos 2\theta_t = \frac{2\tau_{xy}}{\sqrt{(\sigma_x - \sigma_y)^2 + 4\tau_{xy}^2}}$$

また, $\sin 2\theta_t = \cos 2\theta_t \tan 2\theta_t$ より, 上式と式(9.18)を用いて

$$\sin 2\theta_t = \frac{2\tau_{xy} \tan 2\theta_t}{\sqrt{(\sigma_x - \sigma_y)^2 + 4\tau_{xy}^2}} = \frac{-(\sigma_x - \sigma_y)}{\sqrt{(\sigma_x - \sigma_y)^2 + 4\tau_{xy}^2}}$$

得られた $\cos 2\theta_t$ と $\sin 2\theta_t$ を式(9.14)に代入する。

また, $\theta = \theta_t$ のとき, $\cos 2\theta = \cos 2\theta_t$, $\sin 2\theta = \sin 2\theta_t$

$\theta = \theta_t \pm \frac{\pi}{2}$ のとき, $\cos 2\theta = -\cos 2\theta_t$, $\sin 2\theta = -\sin 2\theta_t$

より, 式(9.19)右辺の \pm は, θ_n と $\theta_n \pm \frac{\pi}{2}$ に対応する。